

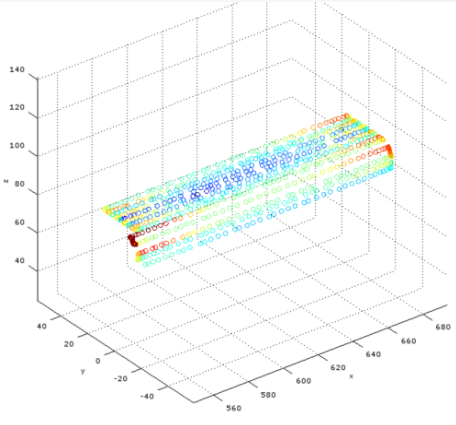
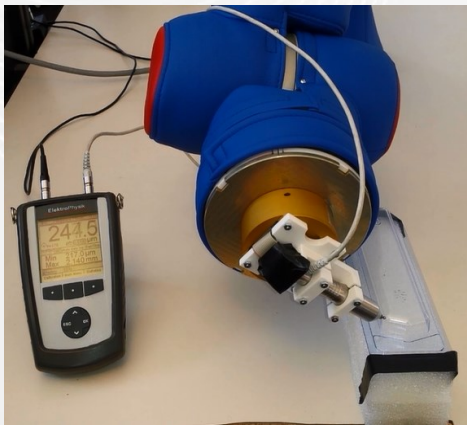
P-Rob 应用: 厚度测量

挑战

一家瑞士专注于做医疗卫生用品包装的公司，需要用协作型机器人测量透明轻薄的泡沫包装的流程自动化。手动的过程只能用于初步阶段，并且只适合小批量生产，当订单量上涨时就面临全程自动化的问题。

解决方案

我们在P-Rob机械臂的夹具边缘装配了一个带磁性的测量器。一个大约直径为1毫米的金属小球被放置在泡沫包装的内部。一直保持在线状态的手持测量工具，将持续分析金属小球和测量器之间的距离，而这个测量器也会因为磁力同时移动内部的金属小球及控制机械臂的移动。在我们的控制系统里，再加上动力学上的计算，会形成一个3D图形。最后结果中的颜色代表了不同的厚度，同时也构成了快速的视觉结构。

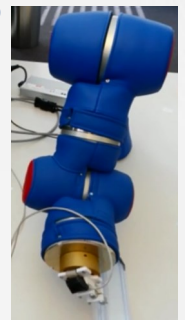


客户：

瑞士东部的一家高科技医疗包装公司，拥有350名员工负责向高科技医疗行业的客户提供定制化、高质量的解决方案。例如：人工髋关节、假牙等干净环境下的包装。

已实施产品：

6自由度P-Rob机械臂和特殊应用的凸缘



优势

- ◆ 高重复率
- ◆ 小空间需求
- ◆ 自动数据分析
- ◆ 全方位解决方案

P-Rob，多功能、稳定、精准的协作型机器人

- 整体为投资回报率小于1年
- 全方位解决方案：包括用户界面和数据获取仪器
- 绝对安全和友好的解决方案
- 轻量级、易操作、定制化

